

## **MAPAS Y FUNCIONES MESURABLES**

ALAN REYES-FIGUEROA

TEORÍA DE LA MEDIDA E INTEGRACIÓN

(AULA 15) 13.MARZO.2023

## Definición

Sean  $(X, \mathcal{A})$  y  $(Y, \mathcal{B})$  espacios medibles. Decimos que un mapa  $T : X \rightarrow Y$  es **medible** (respecto de las  $\sigma$ -álgebras  $\mathcal{A}$  y  $\mathcal{B}$ ) si  $T^{-1}(B) \subseteq \mathcal{A}$ . Esto es,

$$T^{-1}(B) \in \mathcal{A}, \text{ para todo } B \in \mathcal{B}.$$

En el caso particular en que  $T : \mathbb{R}^m \rightarrow \mathbb{R}^n$ ,  $\mathcal{A} = \mathcal{B}(\mathbb{R}^m)$  y  $\mathcal{B} = \mathcal{B}(\mathbb{R}^n)$ , entonces  $T$  se llama un mapa **Borel-medible**.

# Mapas Medibles

## Lema

Sean  $(X, \mathcal{A})$  y  $(Y, \mathcal{B})$  espacios medibles, con  $\mathcal{B} = \sigma(\mathcal{G})$ , donde  $\mathcal{G} \subseteq \mathcal{P}(Y)$  es algún conjunto generador. Entonces,  $T : X \rightarrow Y$  es medible  $\iff$  para todo  $G \in \mathcal{G}$ ,  $T^{-1}(G) \in \mathcal{A}$ . (En otras palabras, es suficiente verificar la definición para aquellos conjuntos en el generador  $\mathcal{G}$ ).

**Prueba:** ( $\implies$ ) Si  $T : X \rightarrow Y$  es medible, entonces por definición  $T^{-1}(G) \in \mathcal{A}$ , para todo  $G \in \mathcal{B}$ , en particular, para todo  $G \in \mathcal{G}$ .

( $\impliedby$ ) Consideremos la colección de subconjuntos de  $Y$

$$\mathcal{S} = \{B \subseteq Y : T^{-1}(B) \in \mathcal{A}\}.$$

Observe que

- $\emptyset \in \mathcal{S}$ , ya que  $T^{-1}(\emptyset) = \emptyset \in \mathcal{A}$ .
- Si  $B \in \mathcal{S}$ , entonces  $A = T^{-1}(B) \in \mathcal{A}$ . Luego,  $T^{-1}(B^c) = T^{-1}(B)^c = A^c \in \mathcal{A}$ , lo que implica que  $B^c \in \mathcal{S}$ .

# Mapas Medibles

- Si  $\{B_k\}_{k \geq 1} \in \mathcal{S}$  es una secuencia de elementos en  $\mathcal{S}$ , entonces  $A_k = T^{-1}(B_k) \in \mathcal{A}$ , para todo  $k \geq 1$ . Como  $\mathcal{A}$  es  $\sigma$ -álgebra, entonces  $T^{-1}(\bigcup_k B_k) = \bigcup_k T^{-1}(B_k) = \bigcup_k A_k \in \mathcal{A}$ , de modo que  $\bigcup_k B_k \in \mathcal{S}$ .

Lo anterior muestra que  $\mathcal{S}$  es una  $\sigma$ -álgebra en  $Y$ .

Por hipótesis,  $T^{-1}(G) \in \mathcal{A}$ ,  $\forall G \in \mathcal{G}$ . Luego,  $\mathcal{G} \subseteq \mathcal{S} \Rightarrow \mathcal{B} = \sigma(\mathcal{G}) \subseteq \mathcal{S} \Rightarrow T(\mathcal{B}) \subseteq \mathcal{A}$ , lo que prueba que  $T$  es medible.  $\square$

**Obs!** Si  $(X, \mathcal{O})$  es un espacio topológico ( $\mathcal{O}$  = abiertos), y consideramos la  $\sigma$ -álgebra de Borel  $\mathcal{B}(X) = \sigma(\mathcal{O})$ , nos gustaría establecer una relación entre los mapas continuos y los mapas medibles.

## Corolario

Sean  $(X, \mathcal{O}_X)$  y  $(Y, \mathcal{O}_Y)$  espacios topológicos, y consideremos los espacios medibles  $(X, \mathcal{B}(X))$ ,  $(Y, \mathcal{B}(Y))$ . Entonces, todo mapa continuo  $T : X \rightarrow Y$ , es un mapa medible.

# Mapas Medibles

**Prueba:** Como  $T : X \rightarrow Y$  es continuo, entonces  $T^{-1}(\mathcal{O}_Y) \subseteq \mathcal{O}_X$ . Luego,  $T^{-1}(\mathcal{O}_Y) \subseteq \mathcal{O}_X \subseteq \mathcal{B}(X)$ . Como los abiertos  $\mathcal{O}_Y$  generan a  $\mathcal{B}(Y)$ , por el lema anterior, tenemos que  $T^{-1}(\mathcal{B}(Y)) \subseteq \mathcal{B}(X)$ , y  $T$  es un mapa medible.  $\square$

**Comentario:** No todo mapa medible es un mapa continuo.

**Ejemplo:** Tome  $T : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ , (aquí consideramos las  $\sigma$ -álgebras de Borel en  $\mathbb{R}$ ),

$$T(\mathbf{x}) = \mathbf{1}_{[-1,1]}(\mathbf{x}) = \begin{cases} 1, & -1 \leq \mathbf{x} \leq 1; \\ 0, & \text{otro caso.} \end{cases}$$

Analizamos las posibles preimágenes por  $T$ , de cualquier intervalo abierto  $[-\infty, y)$ :

- Si  $y \leq 0$ , entonces  $T^{-1}(a, b) = \emptyset \in \mathcal{B}(\mathbb{R})$ .
- Si  $0 < y \leq 1$ , entonces  $T^{-1}(a, b) = (-\infty, -1) \cup (1, \infty) \in \mathcal{B}(\mathbb{R})$ .
- Si  $1 < y$ , entonces  $T^{-1}(a, b) = \mathbb{R} \in \mathcal{B}(\mathbb{R})$ .

Esto abarca todas las posibilidades  $\Rightarrow T$  es medible. Pero  $T$  no es continuo.

## Proposición

Sean  $(X, \mathcal{A})$ ,  $(Y, \mathcal{B})$ ,  $(Z, \mathcal{C})$  espacios medibles. Si  $T_1 : X \rightarrow Y$  y  $T_2 : Y \rightarrow Z$  son mapas medibles, entonces  $T_2 \circ T_1 : X \rightarrow Z$  es medible.

**Prueba:** Sea  $C \in \mathcal{C}$ . Como  $T_2$  es medible, entonces  $B = T_2^{-1}(C) \in \mathcal{B}$ . Como  $T_1$  es medible, entonces  $A = T_1^{-1}(B) \in \mathcal{A}$ . Pero  $A = T_1^{-1}(B) = T_1^{-1}(T_2^{-1}(C)) = (T_2 \circ T_1)^{-1}(C)$ , lo que muestra que  $T_2 \circ T_1$  es mapa medible.  $\square$

Dado un espacio medible  $(Y, \mathcal{B})$  y dado  $T : X \rightarrow Y$ , en ocasiones podemos no tener referencia de una  $\Sigma$ -álgebra en  $X$ . Nos gustaría construir alguna  $\sigma$ -álgebra  $\mathcal{A}$  en  $X$  para la cual  $T$  resulta ser medible.

- Obviamente,  $\mathcal{A} = \mathcal{P}(X)$  hace que  $T$  y cualquier otro mapa de  $X$  a  $Y$  sean medibles.

Pero, ¿es posible construir una menor  $\sigma$ -álgebra para que  $T$  sea medible?

- En este caso, la **menor**  $\sigma$ -álgebra en  $X$  para la cual  $T$  es medible es  $\mathcal{A} = \sigma(T^{-1}(\mathcal{B}))$ .

# Propiedades

Ahora, suponga que  $\{(X_i, \mathcal{A}_i)\}_{i \in I}$  es una colección de espacios medibles. Dados mapas  $T_i : X \rightarrow X_i$ .

¿Cuál es la menor  $\sigma$ -álgebra en  $X$  que hace que todos los  $T_i$  sean mapas medibles, simultáneamente?

- Respuesta:  $\mathcal{A} = \sigma(\bigcup_i T_i^{-1}(\mathcal{A}_i))$ .

## Definición

$\mathcal{A} = \sigma(\bigcup_i T_i^{-1}(\mathcal{A}_i))$  se llama la  **$\sigma$ -álgebra generada** por los mapas  $T_i$ .

## Teorema

Sean  $(X, \mathcal{A})$  y  $(Y, \mathcal{B})$  espacios medibles,  $T : X \rightarrow Y$  un mapa medible, y sea  $\mu$  una medida sobre  $\mathcal{A}$ . Entonces, podemos construir una medida  $T_*\mu$  en  $\mathcal{B}$ , dada por

$$T_*\mu(B) = \mu(T^{-1}(B)).$$

**Prueba:** Observe que al ser  $T$  un mapa medible, entonces  $T_*\mu$  aplica sobre conjuntos válidos. Mostramos que  $T_*\mu$  es una medida.

- $T_*\mu(\emptyset) = \mu(T^{-1}(\emptyset)) = \mu(\emptyset) = 0$ .
- Sea  $\{B_k\}_{k \geq 1} \subseteq \mathcal{B}$  una secuencia de conjuntos disjuntos a pares en  $\mathcal{B}$ . Entonces las preimágenes  $\{T^{-1}(B_k)\}_{k \geq 1}$  también forman una secuencia de conjuntos disjuntos a pares en  $\mathcal{A}$ , pues  $T^{-1}(B_i) \cap T^{-1}(B_j) = T^{-1}(B_i \cap B_j) = \emptyset$ , para  $i \neq j$ . Luego,

$$T_*\mu\left(\bigcup_{k \geq 1} B_k\right) = \mu\left(T^{-1}\left(\bigcup_{k \geq 1} B_k\right)\right) = \mu\left(\bigcup_{k \geq 1} T^{-1}(B_k)\right) = \sum_{k \geq 1} \mu(T^{-1}(B_k)) = \sum_{k \geq 1} T_*\mu(B_k).$$

Lo anterior muestra que  $T_*\mu$  es una medida.  $\square$

## Teorema

Sean  $(X, \mathcal{A})$  y  $(Y, \mathcal{B})$  espacios medibles,  $T : X \rightarrow Y$  un mapa arbitrario, y sea  $\mu$  una medida sobre  $\mathcal{B}$ , y  $\mathcal{A}$  una  $\sigma$ -álgebra contenida en  $T^{-1}(\mathcal{B})$ . Entonces, podemos construir una medida  $T^*\mu$  en  $\mathcal{A}$ , dada por

$$T^*\mu(T^{-1}(B)) = \mu(B).$$

**Prueba:** Mostramos que  $T^*\mu$  es una medida.

- $T^*\mu(\emptyset) = T^*\mu(T^{-1}(\emptyset)) = \mu(\emptyset) = 0$ .
- Sea  $\{A_k\}_{k \geq 1} \subseteq \mathcal{B}$  una secuencia de conjuntos disjuntos a pares en  $\mathcal{A} \subseteq T^{-1}(\mathcal{B})$ . Entonces los  $A_k = T^{-1}(B_k)$  son preimágenes de conjuntos disjuntos en  $\mathcal{B}$ . Luego,

$$\begin{aligned} T^*\mu\left(\bigcup_{k \geq 1} B_k\right) &= T^*\mu\left(\bigcup_{k \geq 1} T^{-1}(B_k)\right) = T^*\mu\left(T^{-1}\left(\bigcup_{k \geq 1} A_k\right)\right) = \mu\left(\bigcup_{k \geq 1} B_k\right) \\ &= \sum_{k \geq 1} \mu(B_k) = \sum_{k \geq 1} T^*\mu(A_k). \end{aligned}$$

## Definición

La medida  $T_*$  definida sobre  $\mathcal{B}$  se llama el **push-forward** de  $\mu$  por  $T$ .

**Notación:**  $T_*\mu, T_{\#}\mu, T \circ \mu, \mu \circ T^{-1}$ .

## Definición

La medida  $T^*$  definida sobre  $\mathcal{A} \subseteq T^{-1}(\mathcal{B})$  se llama el **pull-back** de  $\mu$  por  $T$ .

**Notación:**  $T^*\mu, \mu_T$ .

## Definición

Sea  $(X, \mathcal{A})$  un espacio medible. Una **función medible**  $u : X \rightarrow \mathbb{R}$  es cualquier mapa medible  $\mu$  entre  $(X, \mathcal{A})$  y  $(\mathbb{R}, \mathcal{B}(\mathbb{R}))$ .

**Nota:** En el caso en que  $(X, \mathcal{A}, \mu)$  corresponde a un espacio de medida  $(\Omega, \mathcal{F}, \mathbb{P})$ , una función medible  $X : \Omega \rightarrow \mathbb{R}$  se llama una **variable aleatoria**.

# Funciones Medurables

En otras palabras, una función  $\mu : X \rightarrow \mathbb{R}$  es medurable  $\iff u^{-1}(B) \in \mathcal{A}$ , para todo  $B \in \mathcal{B}(\mathbb{R})$ .

Como ya hemos visto, para verificar que  $\mu : X \rightarrow \mathbb{R}$  es una función medurable, basta verificar que  $u^{-1}(G) \in \mathcal{A}$ , para todo  $G \in \mathcal{G}$ , donde  $\mathcal{G}$  es cualquier conjunto generados para los borelianos  $\mathcal{B}(\mathbb{R})$ .

Recordemos que existen varios generadores para  $\mathcal{B}(\mathbb{R})$ :

- $\mathcal{G} = \{[a, \infty) : x \in \mathbb{R}\}$ ,
- $\mathcal{G} = \{(a, \infty) : x \in \mathbb{R}\}$ ,
- $\mathcal{G} = \{(-\infty, a) : x \in \mathbb{R}\}$ ,
- $\mathcal{G} = \{(-\infty, a] : x \in \mathbb{R}\}$ ,
- $\mathcal{G} = \{[a, \infty) : x \in \mathbb{Q}\}$ ,
- $\mathcal{G} = \{(a, \infty) : x \in \mathbb{Q}\}$ ,
- $\mathcal{G} = \{(-\infty, a) : x \in \mathbb{Q}\}$ ,
- $\mathcal{G} = \{(-\infty, a] : x \in \mathbb{Q}\}$ .

Usando  $\mathcal{G}$ , para verificar que  $u : X \rightarrow \mathbb{R}$  es medurable, bastaría verificar que

$$u^{-1}((-\infty, a]) = \{x \in X : u(x) \in (-\infty, a]\} = \{x \in X : u(x) \leq a\} = \{u \leq a\} \in \mathcal{A}, \quad \forall a \in \mathbb{R}.$$

# Funciones Mesurables

## Notaciones:

- $\{u \leq a\} = \{x \in X : u(x) \leq a\} = u^{-1}((-\infty, a])$ ,
- $\{u < a\} = \{x \in X : u(x) < a\} = u^{-1}((-\infty, a))$ ,
- $\{u \geq a\} = \{x \in X : u(x) \geq a\} = u^{-1}([a, \infty))$ ,
- $\{u > a\} = \{x \in X : u(x) > a\} = u^{-1}((a, \infty))$ .

Si  $u : X \rightarrow \mathbb{R}$ , y  $v : X \rightarrow \mathbb{R}$  son ambas funciones, denotamos

- $\{u \leq v\} = \{x \in X : u(x) \leq v(x)\}$ ,
- $\{u < v\} = \{x \in X : u(x) < v(x)\}$ ,
- $\{u \geq v\} = \{x \in X : u(x) \geq v(x)\}$ ,
- $\{u > v\} = \{x \in X : u(x) > v(x)\}$ ,
- $\{u = v\} = \{x \in X : u(x) = v(x)\}$ .

# Funciones Medurables

## Lema

Sea  $(X, \mathcal{A})$  un espacio medurable. Las siguientes son equivalentes:

- i)  $u : X \rightarrow \mathbb{R}$  es medurable,
- ii)  $\{u \leq a\} \in \mathcal{A}$ , para todo  $a \in \mathbb{R}$ ,
- iii)  $\{u < a\} \in \mathcal{A}$ , para todo  $a \in \mathbb{R}$ ,
- iv)  $\{u \geq a\} \in \mathcal{A}$ , para todo  $a \in \mathbb{R}$ ,
- v)  $\{u > a\} \in \mathcal{A}$ , para todo  $a \in \mathbb{R}$ .

**Prueba:** Consecuencia del lema sobre generadores  $\mathcal{G}$  de los borelianos  $\mathcal{B}(\mathbb{R})$ .  $\square$

(Existe una versión idéntica al lema, pero verificando sobre todo  $a \in \mathbb{Q}$ .)