

Equivalencia PDA y CFG

Alan Reyes-Figueroa

Teoría de la Computación

(Aula 19) 29.septiembre.2025

Equivalencia de PDAs y CFGs

Conversion of CFG to PDA

Conversion of PDA to CFG

Resumen

- Cuando hablamos de propiedades de cerradura de lenguajes regulares, fue muy útil saltar entre las representaciones *regexp* y los DFA.
- Similarmente, para las CFGs y los PDAs, ambos son útiles para mostrar propiedades relacionadas con los lenguajes libres del contexto.

Overview

- Además, los PDAs, siendo “algorítmicos,” son más fáciles de usar cuando argumentamos que un lenguajes debe ser CFL.
- **Ejemplo:** Es más fácil ver cómo un PDA puede reconocer paréntesis balanceados; y menos vía una CFG.

Convirtiendo una CFG a PDA

- Sea $L = L(G)$.
- Construimos un autómata de pila P tal que $N(P) = L$.
- P tiene:
 - Un estado q .
 - Símbolos input = terminales de G .
 - Símbolos stack = todos los símbolos de G .
 - Símbolo stack inicial = símbolo inicial de G .

Intuición acerca de P

- Dado el input w , P pasará por una derivación más a la izquierda de w desde el símbolo inicial S .
- Dado que P no puede saber cuál es esta derivación, ni siquiera cuál es el final de w , utiliza el no determinismo para "adivinar" la producción a utilizar en cada paso.

Intuición acerca de P

- En cada paso, P representa una *forma sentencial a la izquierda* (*left-sentential form*) (paso de una derivación leftmost).
- Si el stack de P es α , y P ha consumido una parte x de su input, entonces P representa la forma left-sentential $x\alpha$.
- Cuando el stack sea vacío, el input consumido es una cadena en $L(G)$.

Función de Transición de P

1. $\delta(q, a, a) = (q, \epsilon)$. (Reglas *Tipo 1*)
 - Este paso no cambia el LSF representado, sino que "mueve" la responsabilidad de a de la pila a la entrada consumida.
2. Si $A \rightarrow \alpha$ es una producción de G , luego
 $\delta(q, \epsilon, A) = (q, \alpha)$. (Reglas *Tipo 2*)
 - Adivinar una producción para A y representar el siguiente LSF en la derivación.

Prueba de que $L(P) = L(G)$

- Necesitamos demostrar que $(q, wx, S) \vdash^* (q, x, \alpha)$ para cualquier x si y solo si, $S \Rightarrow^*_{\text{Im}} w\alpha$.
- **Parte 1:** “solo si” es una inducción sobre el número de pasos realizados por P .
- **Base:** 0 pasos.
 - Tenemos $\alpha = S$, $w = \epsilon$, y $S \Rightarrow^*_{\text{Im}} S$ es verdadera.

Inducción para la Parte 1

- Considere n pasos de P :
 $(q, wx, S) \vdash^* (q, x, \alpha)$ y asuma que la hipótesis de inducción vale para $n-1$ pasos.
- Tenemos dos casos: dependiendo de si la última movida fue una regla **Tipo 1** o una regla **Tipo 2**.

Uso de una regla **Tipo 1**

- La secuencia de movidas debe ser de la forma
$$(q, yax, S) \vdash^* (q, ax, a\alpha) \vdash (q, x, \alpha),$$
con $ya = w.$
- Por la hipótesis de inducción aplicada a los primeros $n-1$ pasos, $S \Rightarrow_{Im}^* ya\alpha.$
- Pero, $ya = w,$ así que $S \Rightarrow_{Im}^* wa.$

Uso de una regla **Tipo 2**

- La secuencia de pasos debe ser de la forma
 $(q, wx, S) \vdash^* (q, x, A\beta) \vdash (q, x, \gamma\beta)$,
con $A \rightarrow \gamma$ una producción, y $\alpha = \gamma\beta$.
- Por la hipótesis inductiva aplicada a los primeros $n-1$ pasos, $S \Rightarrow_{Im}^* wA\beta$.
- Luego, $S \Rightarrow_{Im}^* w\gamma\beta = w\alpha$.

Prueba de la Parte 2 ("si")

- Debemos demostrar también que si
 $S \Rightarrow^*_{\text{lm}} w\alpha$, entonces
 $(q, wx, S) \vdash^* (q, x, \alpha)$ para cualquier x .
- Una inducción sobre el número de pasos en la derivación-leftmost.
- Las ideas son similares al paso anterior;
(leer en el texto).

Prueba – Final

- Ahora tenemos $(q, wx, S) \vdash^* (q, x, \alpha)$ para cualquier x , si y solo si,
 $S \Rightarrow^*_{\text{Im}} w\alpha$.
- En particular, cuando $x = \alpha = \epsilon$.
- Entonces $(q, w, S) \vdash^* (q, \epsilon, \epsilon)$ si y solo si, $S \Rightarrow^*_{\text{Im}} w$.
- Esto es, $w \in N(P)$, si y solo si, $w \in L(G)$.

Convertir de PDA a CFG

- Ahora, supongamos que $L = N(P)$.
- Construirmos una CFG G tal que $L = L(G)$.
- **Intuición:** G tendrá variables que generan exactamente las entradas que hacen que P tenga el efecto de quitar un símbolo de pila X mientras pasa del estado p al q .
 - P nunca cae por debajo de esta X mientras lo hace.

Variables of G

- Las variables de G son de la forma $[pXq]$.
- Esta variable genera todas y sólo aquellas cadenas w , tales que $(p, w, X) \vdash^* (q, \epsilon, \epsilon)$.
- Además, añadimos un símbolo inicial S , del cual hablaremos luego.

Producciones de G

- Cada producción $[pXq]$ viene de un paso de P en el estado p con símbolo pila X.
- Caso más simple: $\delta(p, a, X) = (q, \epsilon)$.
- Entonces la producción es $[pXq] \rightarrow a$.
 - Note que a puede ser un símbolo input ó ϵ .
- Aquí, $[pXq]$ genera a , ya que al leer el input a entonces se hace pop X en la pila y se va del estado p al q.

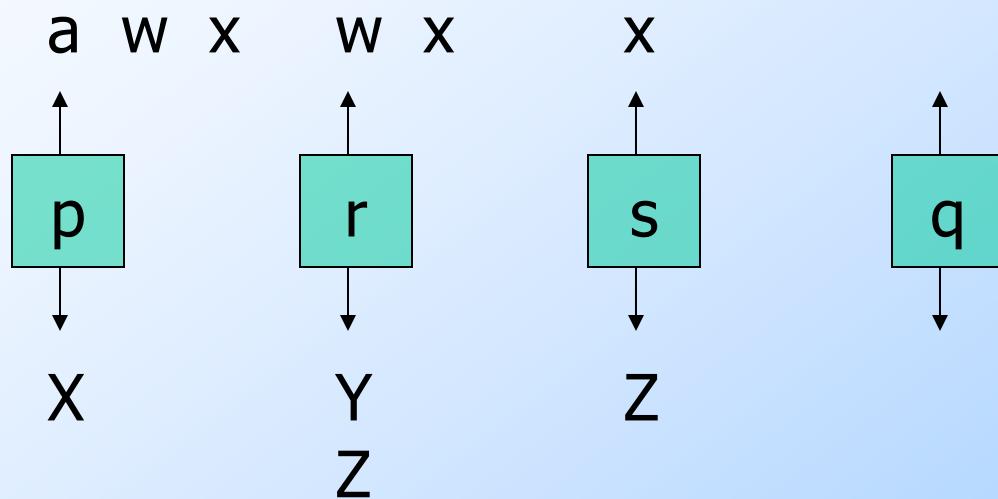
Producciones de G

- Siguiente caso: $\delta(p, a, X) = (r, Y)$ para algún estado r y símbolo pila Y.
- G tiene una producción $[pXq] \rightarrow a[rYq]$.
 - Borramos X de la pila, vamos del estado p al q leyendo el input a (entramos al estado r y reemplazamos la X por Y), y luego leyendo alguna cadena w que da P de r al q mientras borra la Y.
- Nota: $[pXq] \Rightarrow^* aw$, si $[rYq] \Rightarrow^* w$.

Producciones de G

- Tercer caso: $\delta(p, a, X) = (r, YZ)$
para algún estado r and símbolos Y, Z.
- Ahora, P reemplaza la X por YZ.
- Para entender el efecto completo de borrar la X, P debe borrar Y, e ir del estado r a algún estado s, y luego borrar la Z, pasando del estado s al q.

Picture of Action of P



Third-Simplest Case – Concluded

- Since we do not know state s , we must generate a family of productions:
 $[pXq] \rightarrow a[rYs][sZq]$
for all states s .
- $[pXq] \Rightarrow^* awx$ whenever $[rYs] \Rightarrow^* w$ and $[sZq] \Rightarrow^* x$.

Productions of G: General Case

□ Suppose $\delta(p, a, X)$ contains (r, Y_1, \dots, Y_k) for some state r and $k \geq 3$.

□ Generate family of productions

$[pXq] \rightarrow$

$a[rY_1s_1][s_1Y_2s_2]\dots[s_{k-2}Y_{k-1}s_{k-1}][s_{k-1}Y_kq]$

Completion of the Construction

- We can prove that $(q_0, w, Z_0) \vdash^*(p, \epsilon, \epsilon)$ if and only if $[q_0 Z_0 p] \Rightarrow^* w$.
 - Proof is in text; it is two easy inductions.
- But state p can be anything.
- Thus, add to G another variable S , the start symbol, and add productions $S \rightarrow [q_0 Z_0 p]$ for each state p .