

ANÁLISIS DE COMPONENTES PRINCIPALES (PCA)

ALAN REYES-FIGUEROA

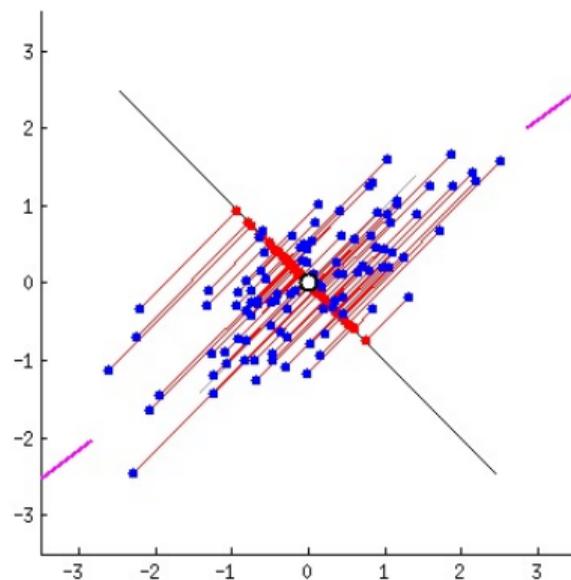
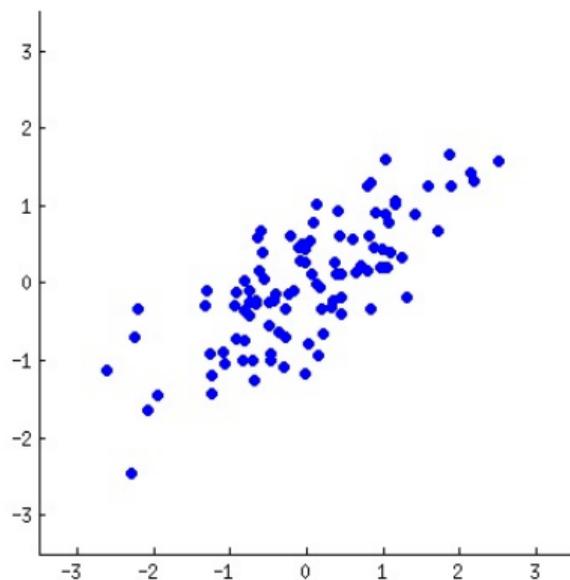
INTRODUCCIÓN A LA CIENCIA DE DATOS

(AULA 09) 04.FEBRERO.2021

Componentes principales

Objetivo: encontrar una estructura subyacente en los datos.

- Proyectar a un subespacio adecuado.



Componentes principales

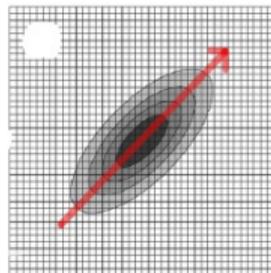
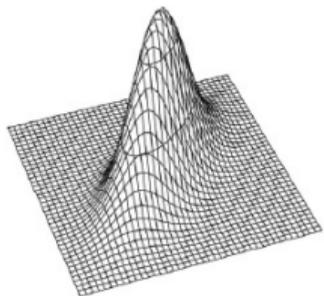
Caso particular 1D: (proyectamos a un subespacio 1-dimensional).

Suponga que proyectamos a un subespacio $\langle l \rangle \Rightarrow \langle l, X \rangle = l^T X$.

Buscamos maximizar

$$\max_{\|l\|=1} \text{Var}(l^T X) = \max_{l \neq 0} \frac{\text{Var}(l^T X)}{l^T l} = \max_{l \neq 0} \frac{l^T \text{Var}(X) l}{l^T l} = \max_{l \neq 0} \frac{l^T (\mathbb{X}^T \mathbb{X}) l}{l^T l}.$$

(cociente de Rayleigh).



El teorema espectral

Teorema (Teorema espectral / Descomposición espectral)

Sea $A \in \mathbb{R}^{d \times d}$ una matriz simétrica (operador auto-adjunto). Entonces, A admite una descomposición de la forma

$$A = U\Lambda U^T,$$

donde $\Lambda = \text{diag}(\lambda_1, \lambda_2, \dots, \lambda_d)$ es la matriz diagonal formada por los autovalores $\lambda_1 \geq \lambda_2 \geq \dots \geq \lambda_d$ de A , y

$$U = \begin{pmatrix} \mathbf{u}_1 & \mathbf{u}_2 & \dots & \mathbf{u}_d \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^{d \times d}$$

es una matriz ortogonal cuyas columnas son los autovalores de A , con \mathbf{u}_i el autovalor correspondiente a λ_i , $i = 1, 2, \dots, d$.

El teorema espectral

Teorema (Teorema espectral / Descomposición espectral)

En otras palabras, A puede escribirse como una suma de matrices de rango 1

$$A = \sum_{i=1}^d \lambda_i \mathbf{u}_i \mathbf{u}_i^T.$$

Comentario:

Para $1 \leq k \leq d$, la suma $A = \sum_{i=1}^k \lambda_i \mathbf{u}_i \mathbf{u}_i^T$, es una matriz de rango k siempre que los $\lambda_i \neq 0$ (ya que los \mathbf{u}_i son independientes).

El teorema espectral

Observaciones:

- Si A es simétrica y semi-definida positiva, existe $A^{1/2}$ tal que $A^{1/2}A^{1/2} = A$.
- Si todos los autovalores de A son no-negativos, $\lambda_1 \geq \lambda_2 \geq \dots \geq \lambda_d \geq 0$, entonces $\Lambda^{1/2}$ existe y

$$\Lambda^{1/2} = \text{diag}(\lambda_1, \lambda_2, \dots, \lambda_d)^{1/2} = \text{diag}(\lambda_1^{1/2}, \lambda_2^{1/2}, \dots, \lambda_d^{1/2}).$$

- A partir de la descomposición espectral podemos calcular $A^{1/2}$. De hecho, si $A = U\Lambda U^T$, definimos $A^{1/2} = U\Lambda^{1/2}U^T$, y

$$\begin{aligned} A^{1/2}A^{1/2} &= (U\Lambda^{1/2}U^T)(U\Lambda^{1/2}U^T) = U\Lambda^{1/2}(U^T U)\Lambda^{1/2}U^T \\ &= U\Lambda^{1/2}\Lambda^{1/2}U^T = U\Lambda U^T = A. \end{aligned}$$

Descomposición SVD

Teorema (Descomposición en valores singulares (SVD))

Sea $A \in \mathbb{R}^{n \times d}$ una matriz de rango k . Para todo $1 \leq r \leq k$, existen matrices $U \in \mathbb{R}^{n \times r}$, $S \in \mathbb{R}^{r \times r}$, $V \in \mathbb{R}^{d \times r}$, tales que

$$A = USV^T = \sum_{i=1}^r \sigma_i \mathbf{u}_i \mathbf{v}_i^T,$$

con

- las columnas $\mathbf{u}_1, \dots, \mathbf{u}_r \in \mathbb{R}^n$ de U son los autovectores de AA^T ,
- las columnas $\mathbf{v}_1, \dots, \mathbf{v}_r \in \mathbb{R}^d$ de V son los autovectores de $A^T A$,
 $S = \text{diag}(\sigma_1, \dots, \sigma_r)$, $\sigma_i^2 = \lambda_i$, con λ_i los autovalores de \mathbf{u}_i y de \mathbf{v}_i ,
- Además, $\sigma_i \mathbf{u}_i = A \mathbf{v}_i$ y $\sigma_i \mathbf{v}_i = A^T \mathbf{u}_i$, para $i = 1, 2, \dots, r$.

Descomposición SVD

El teorema de descomposición espectral ocurre como un caso particular de la descomposición SVD:

Caso especial: A simétrica

$$A = USU^T = U\Lambda U^T = \sum_{i=1}^r \sigma_i \mathbf{u}_i \mathbf{u}_i^T.$$

En este caso los autovectores de A y $A^T A = A^2 = AA^T$ coinciden, y los autovalores de A al cuadrado son los autovalores de $A^T A$.

Cociente de Rayleigh

Teorema (Cociente de Rayleigh, caso 1D)

Sea $A \in \mathbb{R}^{d \times d}$ una matriz simétrica, $A \succeq 0$. Entonces, el cociente de Rayleigh

$$\max_{\mathbf{x} \neq \mathbf{0}} \frac{\mathbf{x}^T A \mathbf{x}}{\mathbf{x}^T \mathbf{x}}$$

alcanza su máximo exactamente en $\mathbf{x} = \mathbf{u}_1$, el autovector asociado al mayor autovalor λ_1 de A .

Prueba:

Sea $A = U \Lambda U^T$ la descomposición espectral del A , A con autovalores $\lambda_1 \geq \lambda_2 \geq \dots \lambda_d \geq 0$, y $U = [\mathbf{u}_1 \ \mathbf{u}_2 \ \dots \ \mathbf{u}_d]$, con \mathbf{u}_i el autovalor correspondiente a λ_i , $i = 1, 2, \dots, d$.

Cociente de Rayleigh

Tomemos $A^{1/2} = U\Lambda^{1/2}U^T$.

Consideremos el cambio de base $\mathbf{y} = U^T\mathbf{x}$. Entonces

$$\begin{aligned}\max_{\mathbf{x} \neq \mathbf{0}} \frac{\mathbf{x}^T \mathbf{A} \mathbf{x}}{\mathbf{x}^T \mathbf{x}} &= \max_{\mathbf{x} \neq \mathbf{0}} \frac{\mathbf{x}^T A^{1/2} A^{1/2} \mathbf{x}}{\mathbf{x}^T \mathbf{x}} = \max_{\mathbf{x} \neq \mathbf{0}} \frac{\mathbf{x}^T U \Lambda^{1/2} U^T U \Lambda^{1/2} U^T \mathbf{x}}{\mathbf{x}^T \mathbf{x}} = \max_{\mathbf{x} \neq \mathbf{0}} \frac{\mathbf{x}^T U \Lambda U^T \mathbf{x}}{\mathbf{x}^T \mathbf{x}} \\ &= \max_{\mathbf{x} \neq \mathbf{0}} \frac{\mathbf{x}^T U \Lambda U^T \mathbf{x}}{\mathbf{x}^T U U^T \mathbf{x}} = \max_{\mathbf{x} \neq \mathbf{0}} \frac{(\mathbf{U}^T \mathbf{x})^T \Lambda (\mathbf{U}^T \mathbf{x})}{(\mathbf{U}^T \mathbf{x})^T (\mathbf{U}^T \mathbf{x})} = \max_{\mathbf{y} \neq \mathbf{0}} \frac{\mathbf{y}^T \Lambda \mathbf{y}}{\mathbf{y}^T \mathbf{y}} = \max_{\|\mathbf{y}\|=1} \mathbf{y}^T \Lambda \mathbf{y} \\ &= \max_{\|\mathbf{y}\|=1} \sum_{i=1}^d \lambda_i y_i^2 \leq \max_{\|\mathbf{y}\|=1} \sum_{i=1}^d \lambda_1 y_i^2 = \lambda_1.\end{aligned}$$

Cociente de Rayleigh

Luego, el valor del cociente de Rayleigh, está limitado superiormente por λ_1 .

Por otro lado, si $\mathbf{y} = \mathbf{e}_1 = (1, 0, \dots, 0)$, entonces

$$\frac{\mathbf{y}^T \mathbf{A} \mathbf{y}}{\mathbf{y}^T \mathbf{y}} = \mathbf{y}^T \mathbf{A} \mathbf{y} = \mathbf{e}_1^T \mathbf{A} \mathbf{e}_1 = \sum_{i=1}^d \lambda_i \mathbf{e}_{1i}^2 = \lambda_1.$$

Portanto, el cociente de Rayleigh alcanza su máximo en $\mathbf{y} = \mathbf{e}_1$. Volviendo a las coordenadas originales, como $\mathbf{y} = U^T \mathbf{x}$, entonces

$$\mathbf{x} = (U^T)^{-1} \mathbf{e}_1 = U \mathbf{e}_1 = \mathbf{u}_1.$$

De modo que el cociente de Rayleigh alcanza su máximo en $\mathbf{x} = \mathbf{e}_1$, el autovector asociado al mayor autovalor de A . \square

Proyección PCA

Caso general: Proyectar a un subespacio r -dimensional.

Buscamos direcciones ortogonales $\{l_i\}_{i=1}^r$ que generan el supespacio de proyección.

$$\max_{\|l_i\|=1} \text{Var}(l_i^T X) = \max_{l_i \neq 0} \frac{l_i^T \text{Cov}(X) l_i}{l_i^T l_i}, \quad \text{sujeto a } l_i \perp l_1, \dots, l_{i-1}, \quad i = 2, 3, \dots, r.$$

Solución: $\{l_i\}$ son los autovectores asociados a los primeros r autovectores de $\text{Cov}(X)$.

Prueba: El caso $i = 1$ está resuelto, la proyección se maximiza con el autovector \mathbf{u}_1 , la primer columna de U en la descomposición SVD de $\text{Cov}(X)$.

Sea $A = \text{Cov}(X)$. Ilustramos ahora como proyectar en la segunda dirección. Para ello, consideramos el espacio ortogonal a $\langle \mathbf{u}_1 \rangle$, esto es, borramos la información de la matriz A en la dirección de \mathbf{u}_1 :

$$A_2 = A - \lambda_1 \mathbf{u}_1 \mathbf{u}_1^T = \sum_{i=1}^d \lambda_i \mathbf{u}_i \mathbf{u}_i^T - \lambda_1 \mathbf{u}_1 \mathbf{u}_1^T = \sum_{i=2}^d \lambda_i \mathbf{u}_i \mathbf{u}_i^T.$$

Observe que $A_2 \in \mathbb{R}^{d \times d}$ es una matriz d -dimensional, pero con ceros en toda su primera fila y columna (en la base $\mathbf{u}_1, \mathbf{u}_2, \dots, \mathbf{u}_d$.

Luego, podemos considerarla como una matriz $d - 1$ -dimensional. La información en el resto de dimensiones no ha cambiado, esto es, los autovalores y autovectores de A_2 son, respectivamente $\lambda_2 > \dots > \lambda_d$, y $\mathbf{u}_2, \dots, \mathbf{u}_d$.

Proyección PCA

De ahí, resolver el problema

$$\max_{l_2 \neq 0} \frac{l_2^T A l_2}{l_2^T l_2}, \quad \text{sujeto a } l_2 \perp \mathbf{u}_1,$$

se reduce a

$$\max_{l_2 \neq 0} \frac{l_2^T A_2 l_2}{l_2^T l_2}.$$

Ya vimos que la solución de este cociente de Rayleigh es dada por \mathbf{u}_2 , el autovector asociado al mayor autovalor λ_2 de A_2 .

Este mismo proceso se generaliza al resto de dimensiones l_3, \dots, l_r . Esto termina la prueba de la descomposición PCA. \square

Aproximaciones de bajo rango

Teorema (Eckart-Young)

Sea $A \in \mathbb{R}^{n \times d}$, $n \geq d$, una matriz cuya descomposición SVD está dada por

$$A = USV^T = \sum_{i=1}^d \sigma_i \mathbf{u}_i \mathbf{v}_i^T.$$

Entonces, la matriz \hat{A}_r de rango r , $1 \leq r \leq d$, que mejor aproxima A en el sentido de minimizar

$$\min_{\text{rank } \hat{A}_r \leq r} \|A - \hat{A}_r\|_F^2$$

se obtiene de truncar la descomposición en valores singulares de A :

$$\hat{A}_r = U_r S_r V_r^T = \sum_{i=1}^r \sigma_i \mathbf{u}_i \mathbf{v}_i^T,$$

Aproximaciones de bajo rango

Teorema (Eckart-Young)

donde

$$U_r = [\mathbf{u}_1 \ \mathbf{u}_2 \ \dots \ \mathbf{u}_r], \quad S_r = \text{diag}(\sigma_1, \sigma_2, \dots, \sigma_r), \quad V_r = [\mathbf{v}_1 \ \mathbf{v}_2 \ \dots \ \mathbf{v}_r].$$

En ese caso, el error de aproximación está dado por

$$\|A - \hat{A}_r\|_F^2 = \sum_{i=r+1}^d \lambda_i,$$

o

$$\|A - \hat{A}_r\|_2^2 = \lambda_{r+1}.$$

Aproximaciones de bajo rango

Obs!

- Las direcciones \mathbf{u}_i se llaman las **componentes principales** de \mathbb{X} .
- La descomposición SVD proporciona un mecanismo para proyectar los datos al “mejor” subespacio de dimensión $r \leq d$. Dicha proyección se obtiene haciendo

$$\mathbb{X}_{proj} = \mathbb{X} \mathbf{V}_r^T.$$

- Los autovalores λ_i de $\mathbb{X}^T \mathbb{X}$ nos proporcionan un mecanismo para medir el error, vía $\|\mathbf{A} - \hat{\mathbf{A}}_r\|_F^2 = \sum_{i=r+1}^d \lambda_i$.
- El cociente $\frac{\sum_{i=1}^r \lambda_i}{\sum_{i=1}^d \lambda_i}$, $r = 1, 2, \dots, d$, se interpreta como el porcentaje de variabilidad de los datos \mathbb{X} que es explicada por las primeras r componentes principales.

Ejemplos

Compresión de imágenes usando PCA.

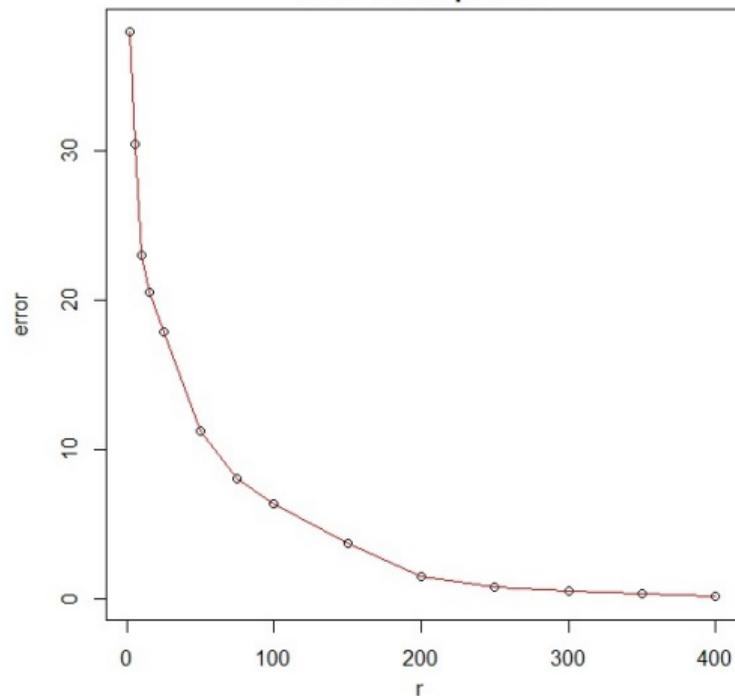


Original $r = 1$ $r = 2$ $r = 4$ $r = 8$ $r = 16$ $r = 32$ $r = 64$

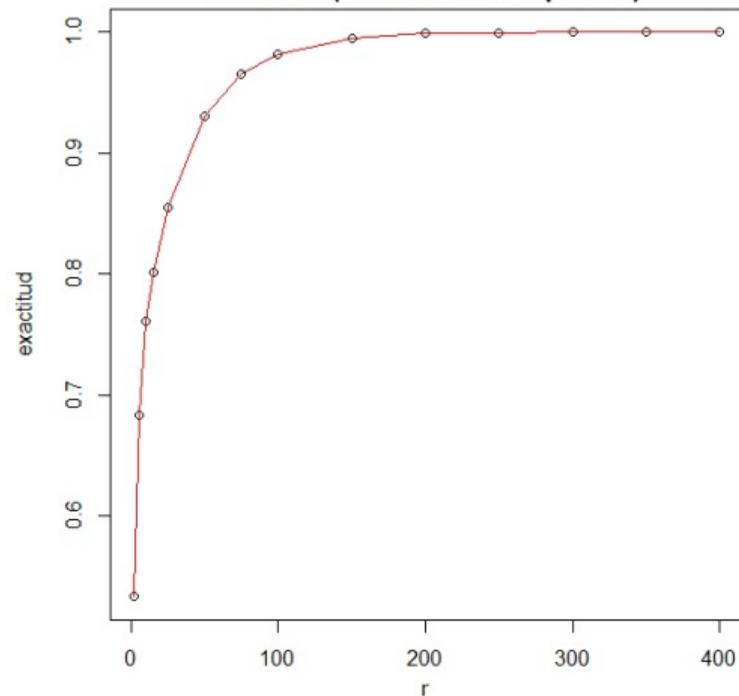
Imagen Original (256×256), aproximaciones con rango = 1, 2, 4, 8, 16, 32, 64.

Ejemplos

Error de compresión

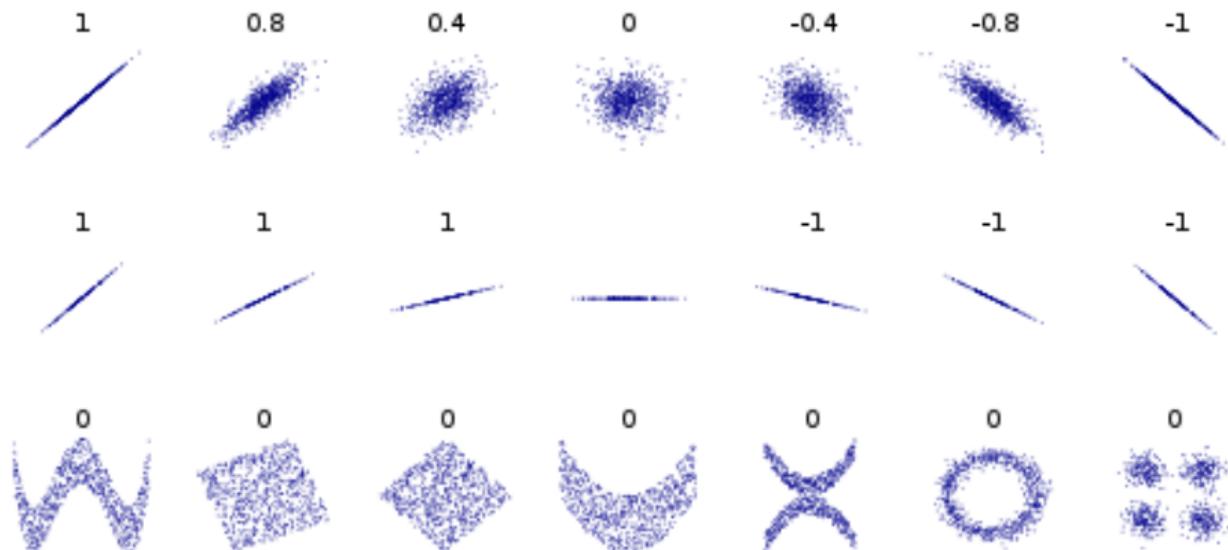


Exactitud (% variabilidad explicada)

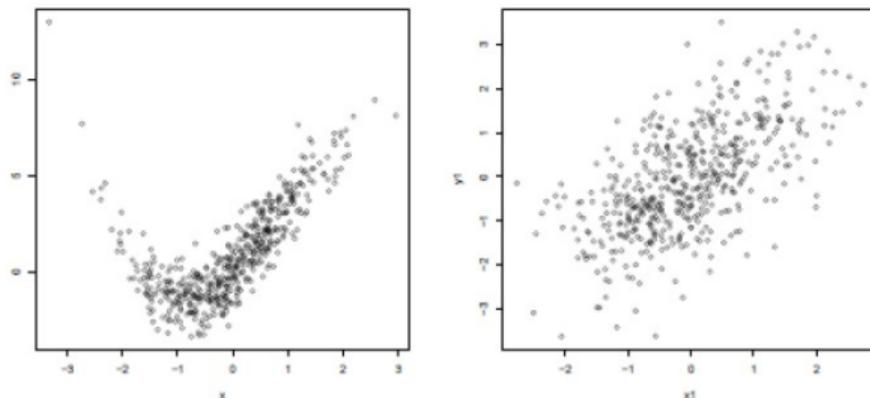


Ejemplos

En PCA la estructura de los datos se capta solamente a través de las matrices $Cov(X)$ o $Corr(X)$.



Ejemplos



Dos veces misma correlación. =(

Obs.

- Cuidado con desviaciones fuertes de normalidad.
- Lo ideal es investigar la normalidad de los datos en la práctica, al menos ver si escala es continua, distribución unimodal, simétrica, ...

Contraejemplos

